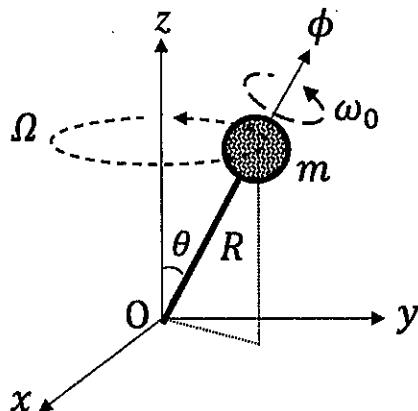


物 理 学

【第3問】

地面を (x, y) 平面として重力加速度 g が $-z$ 方向に働く座標系 (x, y, z) で、質量 m の均質剛体球の中心を、質量の無視できる長さ R の軸の上端に固定したコマをまわした。コマは軸（これを ϕ 軸とする。下図参照）のまわりに一定の角速度 ω_0 で高速回転しながら、コマの下端が原点 O から動かさずに、 z 軸から θ 傾いた状態で z 軸のまわりを一定の角速度 Ω でゆっくりまわっている。このコマの運動を、コマの角運動量ベクトル L とコマに働く力のモーメント N の観点から考える。なお、以下の問い合わせでは、コマの重心 $r = (x(t), y(t), z(t))$ 、剛体球の重心を通る軸まわりの慣性モーメント I_ϕ 、 z 軸まわりの慣性モーメント I_z 、コマに働く重力の合力 F_g 、 ϕ 軸方向の単位ベクトル e_ϕ 、 z 軸方向の単位ベクトル e_z とし、途中経過も含めて解答すること。



- (1) 下の [ア] ~ [シ] に当てはまるベクトル成分を $x(t)$, $y(t)$, $z(t)$, g , m , ω_0 , I_ϕ , R , および数字を用いて表せ。

コマに働く重力の合力は $F_g = ([ア], [イ], [ウ])$ である。また、 ϕ 軸方向の単位ベクトルは $e_\phi = ([エ]/R, [オ]/R, [カ]/R)$ であり、 z 軸方向の単位ベクトルは $e_z = ([キ], [ク], [ケ])$ である。コマの全角速度ベクトルは $\omega = \omega_0 e_\phi + \Omega e_z$ であり、全角運動量ベクトルは $L = \omega_0 I_\phi e_\phi + \Omega I_z e_z$ である。ここで、コマが高速回転して $\Omega \ll \omega_0$ が成り立

つ場合、コマの角速度ベクトルは $\omega = \omega_0 e_\phi$ と近似でき、さらに、 $\Omega I_z \ll \omega_0 I_\phi$ が成り立つ場合、 L の方向は ω の方向と一致すると近似できる。このとき、
 $L = (\boxed{\text{コ}}, \boxed{\text{サ}}, \boxed{\text{シ}})$ となる。

(2) I_z を I_ϕ , m , R , θ を用いて表せ。

(3) 以下の問い合わせよ。

(3-1) コマに働く力の原点まわりのモーメント N を r と F_g を用いて表し、
 $N = (-mgy(t), mgx(t), 0)$ となることを示せ。

(3-2) $|N|$ を、 $|r|$, $|F_g|$, θ を用いて表せ。

(3-3) ベクトル F_g , r , N を、z 軸と成す角がわかるように図示せよ。言葉で補足してよい。

(4) 回転するコマの運動は方程式 $\frac{d}{dt}L = N$ に従う。 L の方向が ω の方向と一致する近似の下で、(1) および (3) の結果を利用して、以下の問い合わせを答えよ。

(4-1) 方程式の z 成分を書き下せ。これを用いて θ が時間変化しないことを示せ。

(4-2) コマが z 軸のまわりを円運動することを示し、その角速度 Ω を ω_0 の関数として表せ。

物 理 学

【第4問】

直交（デカルト）座標系の原点Oから十分離れた点P (x, y, z) において、以下のように表される時間変化しないベクトル場 \vec{A} を考える。

$$\begin{aligned}\vec{A} &= (A_x, A_y, A_z) \\ &= \left(-\frac{ay}{|OP|^3}, \frac{ax}{|OP|^3}, 0 \right)\end{aligned}$$

ここで、 a は正の定数、 $|OP| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$ とする。 \vec{A} が、この空間の磁束密度 \vec{B} のベクトルポテンシャルであるとき、 \vec{B} は以下のように表せる。

$$\begin{aligned}\vec{B} &= (B_x, B_y, B_z) \\ &= \left(\frac{3axz}{|OP|^5}, \frac{3ayz}{|OP|^5}, \frac{3az^2}{|OP|^5} - \frac{a}{|OP|^3} \right)\end{aligned}$$

ただし、この空間に静止した電荷は存在しないものとする。

(1) 一般的な磁束密度 \vec{B} とベクトルポテンシャル \vec{A} の関係として、 B_x, B_y, B_z を A_x, A_y, A_z の空間微分 $\partial/\partial x, \partial/\partial y, \partial/\partial z$ を用いてそれぞれ表せ。

(2) $y = 0$ の $z-x$ 平面において、 $|\vec{A}|$ の等値線を破線で、磁束線を実線と矢印で描いた図として正しいものを、 $|\vec{A}|$ と \vec{B} の関数形を参考にして、図1の（ア）から（エ）より選べ。

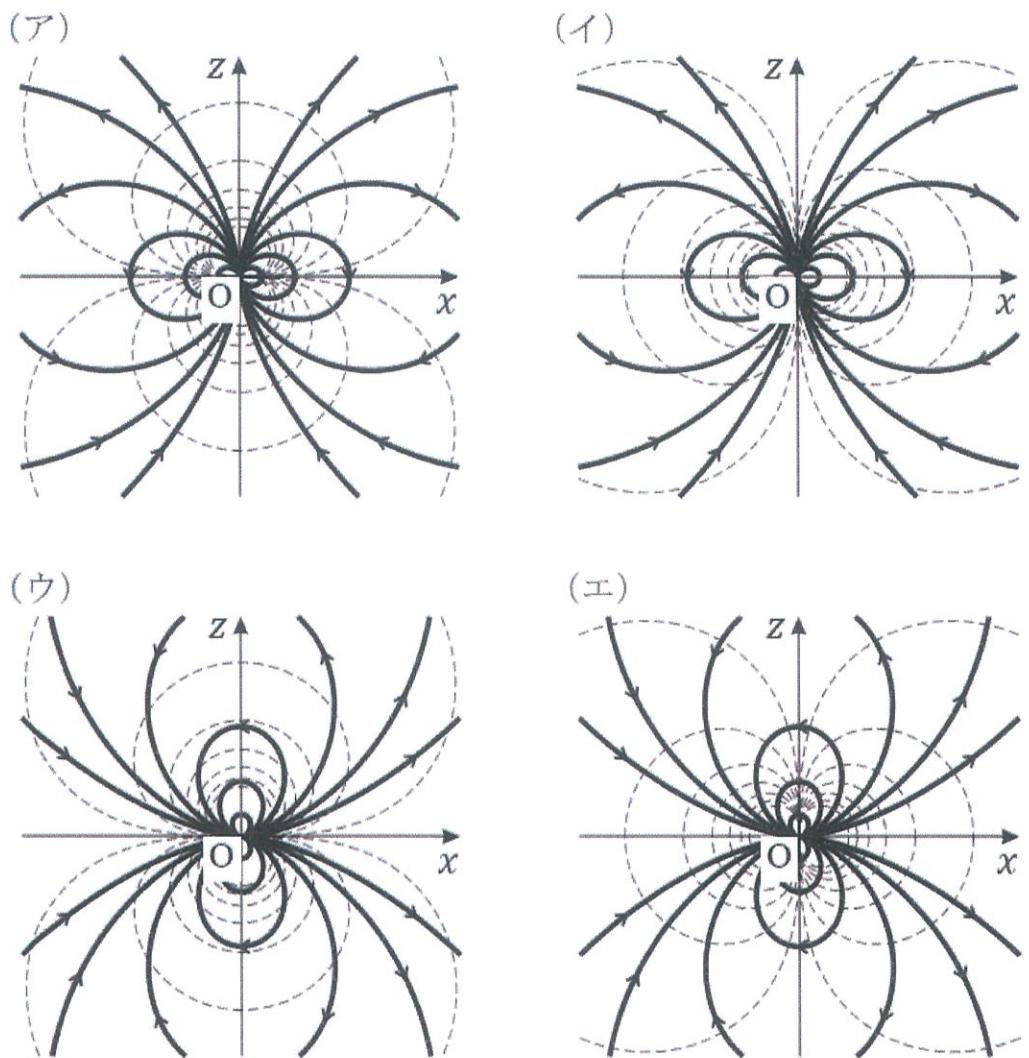


図 1

(3) 以下の文中の [ア] から [エ] に入る適切な語句を、選択肢よりそれぞれ一つ選べ。

「 \vec{B} は、原点Oにある [ア] 方向の [イ] がつくる磁束密度である。この [イ] は、 [ア] 方向に右ネジを進ませる回転方向の、 $z = 0$ の x - y 平面内に存在する $|OP|$ に対して十分小さい [ウ] ループと等価であり、その大きさは [ウ] ループの面積と [ウ] の大きさの [エ] に比例する。」

選択肢：

x 軸正 / x 軸負 / z 軸正 / z 軸負 / 磁荷 / 磁気モーメント / 電流 / 磁束線 / 和 / 積 / 二乗和

(4) この空間中を、図2のように、 x - y 平面上に無限の広がりをもち、厚さと質量の無視できる電気伝導度 σ の導体板が速度 $\vec{v} = (0, 0, v)$ で運動しているとする。ただし v は正の値で、光の速さに比べて十分小さいものとする。また、ある時刻における導体板の z 方向の位置を z' とする。このとき、導体面には z 軸を中心とする同心円上を流れる電流が誘導される。以下の問い合わせよ。途中経過も含めて解答すること。

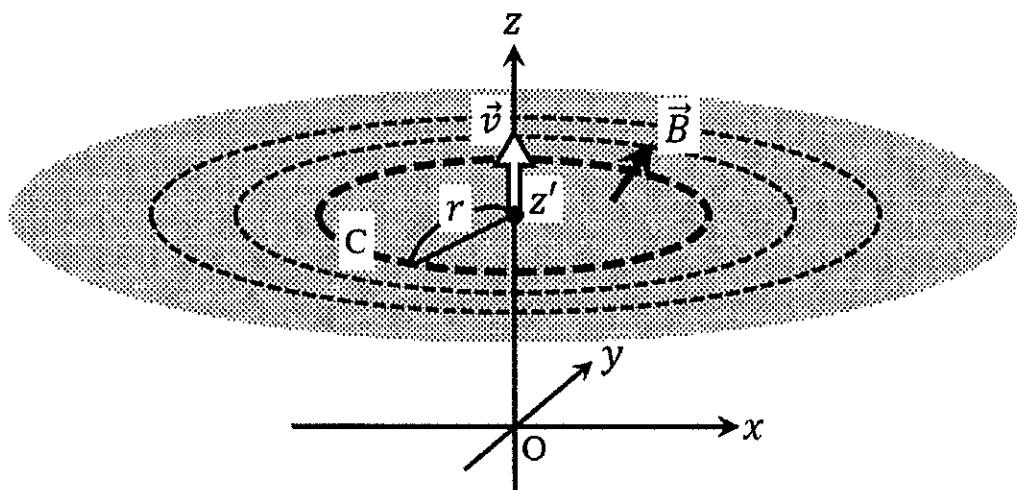


図2

(4-1) 導体板中の単位電荷が受けるローレンツ力 \vec{F}_e を a, x, y, z' および v を用いて表せ.

(4-2) z 軸を中心とする半径 $r = \sqrt{x^2 + y^2}$ の円周 C に生じる誘導起電力 $\varepsilon(r)$ を a, r, z' および v を用いて表せ.

(4-3) 導体板全体に誘導される電流による単位時間当たりの発熱量を ΔQ , v を一定に保つために必要な z 方向の力の大きさを F と表すとき, ΔQ と F の間の関係式を a, σ, z' および v の中から適切な変数を用いて表せ.

(4-4)

$$\Delta Q = \int_0^\infty \frac{\varepsilon^2(r)}{\frac{2\pi r}{\sigma}} dr$$

であることを使って (4-3) の F を a, σ, z' および v を用いて表せ. 必要に応じて, 以下の積分のいずれかを用いて良い.

$$\int_0^\infty \frac{u^5}{(u^2 + s)^5} du = \frac{1}{24s^2}$$

$$\int_0^\infty \frac{u^3}{(u^2 + s)^5} du = \frac{1}{24s^3}$$

$$\int_0^\infty \frac{u}{(u^2 + s)^5} du = \frac{1}{8s^4}$$

物理學／化學

【第5問】

気体の音速 α は、一般に、気体の圧力を P 、密度（単位体積当たりの質量）を ρ 、比体積を v ($= 1/\rho$) として、以下の式で表される。

$$\alpha = \sqrt{\left(\frac{\partial P}{\partial \rho}\right)_{ad}} = \sqrt{-v^2 \left(\frac{\partial P}{\partial v}\right)_{ad}} \quad (\text{A})$$

添え字 ad は、断熱条件で微分を行うことを意味する。 $-v(\partial P/\partial v)_{ad}$ は断熱体積弾性率で、正の値である。

ここでは、以下の状態方程式を満たす気体を考える。

$$Pv = RT \quad (\text{B})$$

T は温度、 R は定数とする。この気体単位質量当たりの定積比熱を c_v 、定圧比熱を c_p とし、ともに定数とする。

- (1) 状態方程式 (B) を満たすこの気体について、以下の問い合わせに答えよ。必要ならば、以下の熱力学関数の全微分式を用いてよい。ただし、 s は単位質量当たりのエントロピーで、熱力学関数はすべて、単位質量で定義している。

熱力学関数	表記	全微分
内部エネルギー	U	$dU = Tds - Pdv$
エンタルピー	H	$dH = Tds + vdp$
ヘルムホルツ自由エネルギー	F	$dF = -sdT - Pdv$
ギブス自由エネルギー	G	$dG = -sdT + vdp$

(1-1) 以下の [ア] と [イ] に熱力学関数 (U, H, F, G) から適當なものを選び、[ウ] ~ [カ] に状態量 (T, P, v, s) から適當なものを当てはめよ。

$$c_v = \left(\frac{\partial [ア]}{\partial [ウ]} \right)_T, \quad c_p = \left(\frac{\partial [イ]}{\partial [オ]} \right)_P$$

(1-2) U は温度のみの関数であること、すなわち、以下の関係式を示せ。

$$\left(\frac{\partial U}{\partial v} \right)_T = 0$$

(1-3) この気体の断熱過程において、以下の関係式の成り立つことを説明せよ。ただし、 γ は比熱比 ($\gamma = c_p/c_v$) である。(1-2) の関係式に加え、 H も温度のみの関数であることは証明なく用いてよい。

$$\frac{dP}{P} = -\gamma \frac{dv}{v}$$

(1-4) この気体の音速 α の温度依存性を式で示せ。

(2) 気体の中に固体粒子が分散している混合系の音速について考える。気体は(1)と同じもので、状態方程式(B)に従う。固体粒子は、比体積 v_s の物質でできており、変形や体積変化はしないものとする。以下の問い合わせに答えよ。

(2-1) 図1のような、断熱栓で囲まれた混合系の圧縮を考える。体積 V_0 から V_1 ($< V_0$) への圧縮変化について、以下の文の [あ] ~ [か] に「増加」「減少」「高」「低」「気体」「固体粒子」のうち適切な言葉を当てはめよ。初期体積 V_0 における系の温度、圧力を T_0, P_0 とする。

系を圧縮すると、気体の比体積 v が [あ] する。気体と固体粒子の間で熱のやり取りがない場合、気体の温度は [い] し T_1 となるが、固体粒子の温度は変化しない。この時の圧力を P_1 とする。一方、気体と固体粒子の間で熱交換が許されると、熱は [う] から [え] へ流れ、熱平衡が達成される。この時の温度、圧力を T_2, P_2 とする。温度 T_2 は T_0 より [お] く、圧力 P_2 は P_1 より [か] い。

(2-2) 混合系単位質量当たりの固体粒子の質量を ϕ とすると、混合系の比体積 \bar{v} は、以下の式で表される。

$$\bar{v} = (1 - \phi)v + \phi v_s$$

混合系の音速 $\bar{\alpha}$ は、式(A)の気体比体積 v を \bar{v} に置き換えた以下の式で、近似的に求められる。

$$\bar{\alpha} = \sqrt{-\bar{v}^2 \left(\frac{\partial P}{\partial \bar{v}} \right)_{ad}}$$

ここで、添え字 ad は、図1のように断熱棒で囲まれた混合系の膨張・収縮変化を意味する。断熱棒は音波の波長に比べて十分小さいとし、内部の気体の v や P は一様に増減すると考えてよい。固体の運動は無視できるものとし、 ϕ は一定とする。固体粒子と気体の間で熱のやり取りがない場合、音速 $\bar{\alpha}$ を求めよ。解答において、(1-4)で求めた気体の音速を α と置いてよい。

(2-3) 音波が伝わる際に、気体と固体粒子の熱平衡を保ったまま、混合系が準静的に膨張・収縮するとする。この場合、混合系の音速は(2-2)で求めたものに比べて大きくなるか小さくなるか、答えよ。また、その理由を(2-1)の答えに基づいて100字程度で説明せよ。

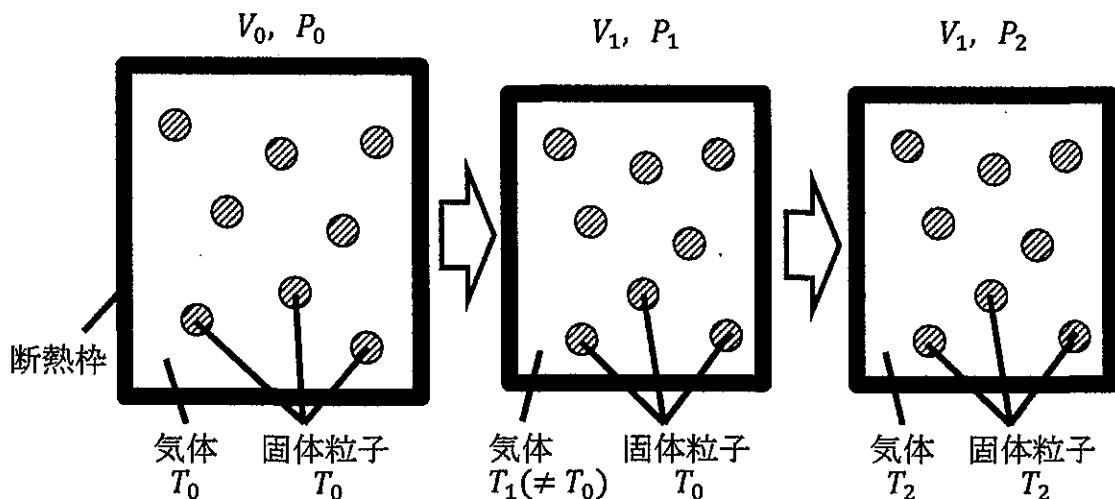


図1